



電子回路設計

— OPアンプ (2) —

小林春夫・桑名杏奈

Email: koba@gunma-u.ac.jp

Tel: 0277-30-1788

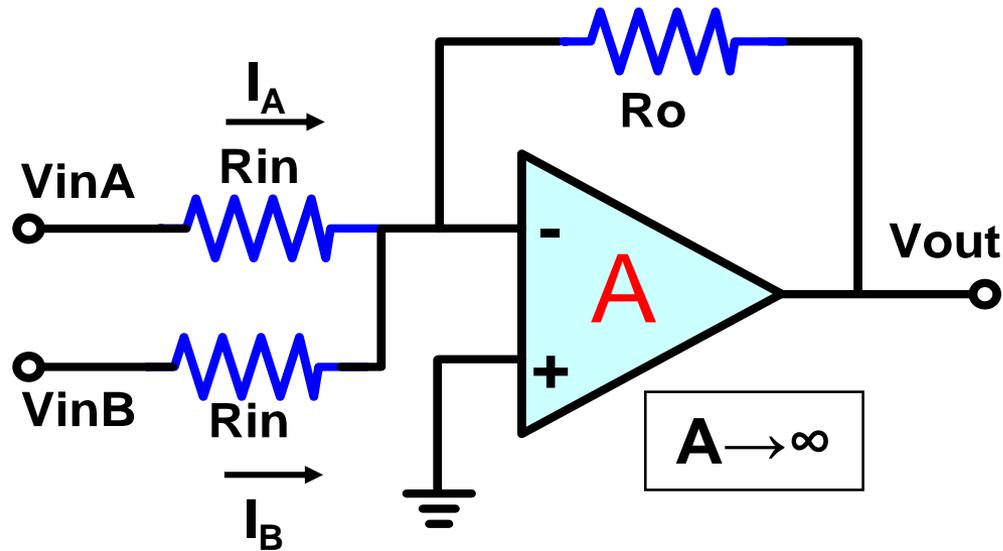
オフィスアワー: AM9:00～AM10:00(平日)

電気電子棟(3号館)4F 404室

授業の内容

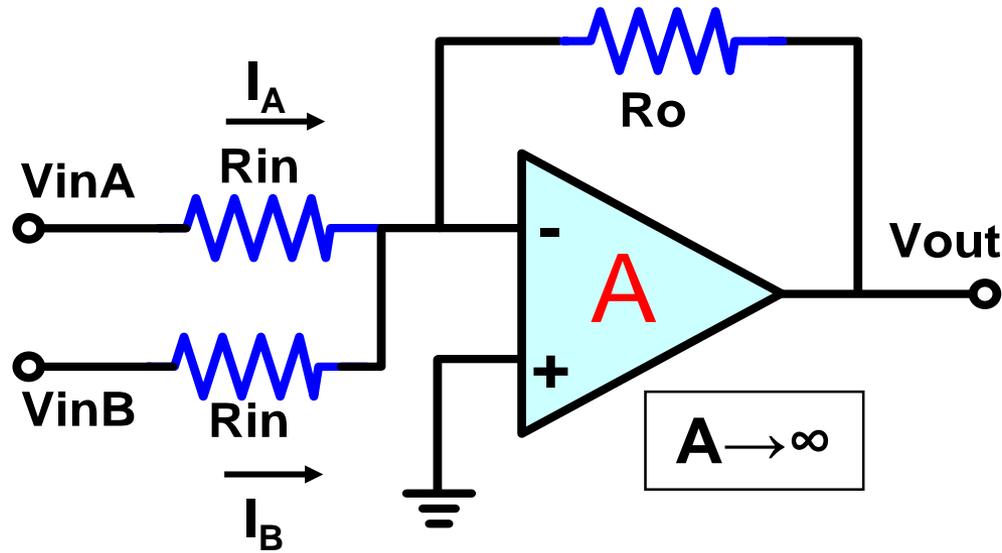
- 第1回 講義内容の説明と電子回路設計の基礎知識
- 第2回 キルヒホッフ則を用いた回路解析と演習
- 第3回 集積回路のデバイス・モデル
- 第4回 Bipolarトランジスタの基礎(1)
- 第5回 Bipolarトランジスタの基礎(2)
- 第6回 MOSTランジスタの基礎(1)
- 第7回 MOSTランジスタの基礎(2)
- 第8回 中間テスト
- 第9回 MOSTランジスタの基礎(3)
- 第10回 OPアンプ(1)
OPアンプ(2)
- 第11回 OPアンプ(3)
OPアンプ(4)
- 第12回 電源回路
- 第13回 高周波回路

オペアンプの使用法(6)2入力電圧の加算



$$V_{out} =$$

オペアンプの使用法(6)2入力電圧の加算



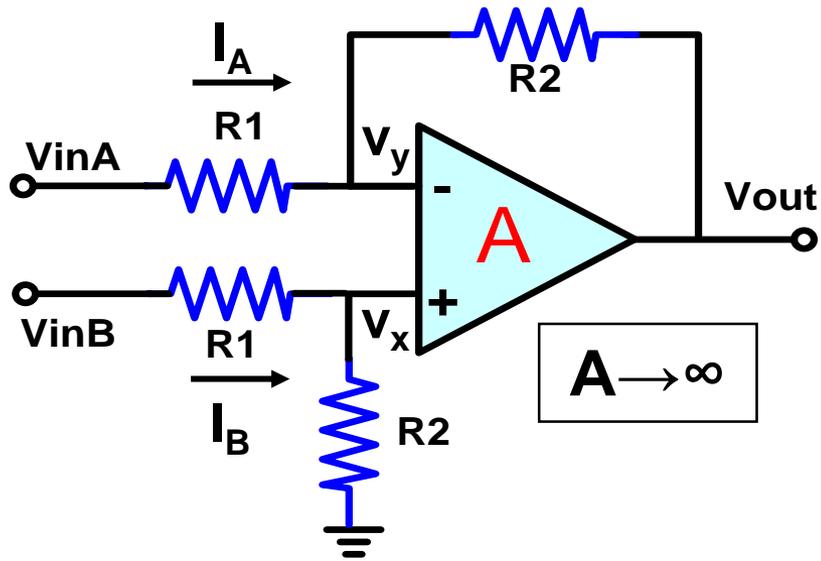
$$I_A = \frac{V_{inA}}{R_{in}}$$

$$I_B = \frac{V_{inB}}{R_{in}}$$

$$V_{out} = -R_o(I_A + I_B)$$

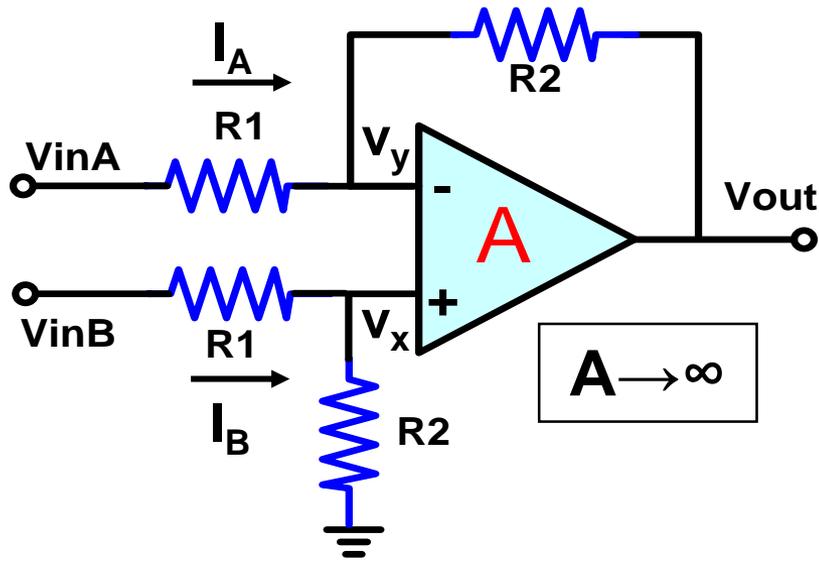
$$V_{out} = -\frac{R_o}{R_{in}}(V_{inA} + V_{inB})$$

オペアンプの使用法(7) 2入力電圧の減算



$$V_{out} =$$

オペアンプの使用法(7) 2入力電圧の減算



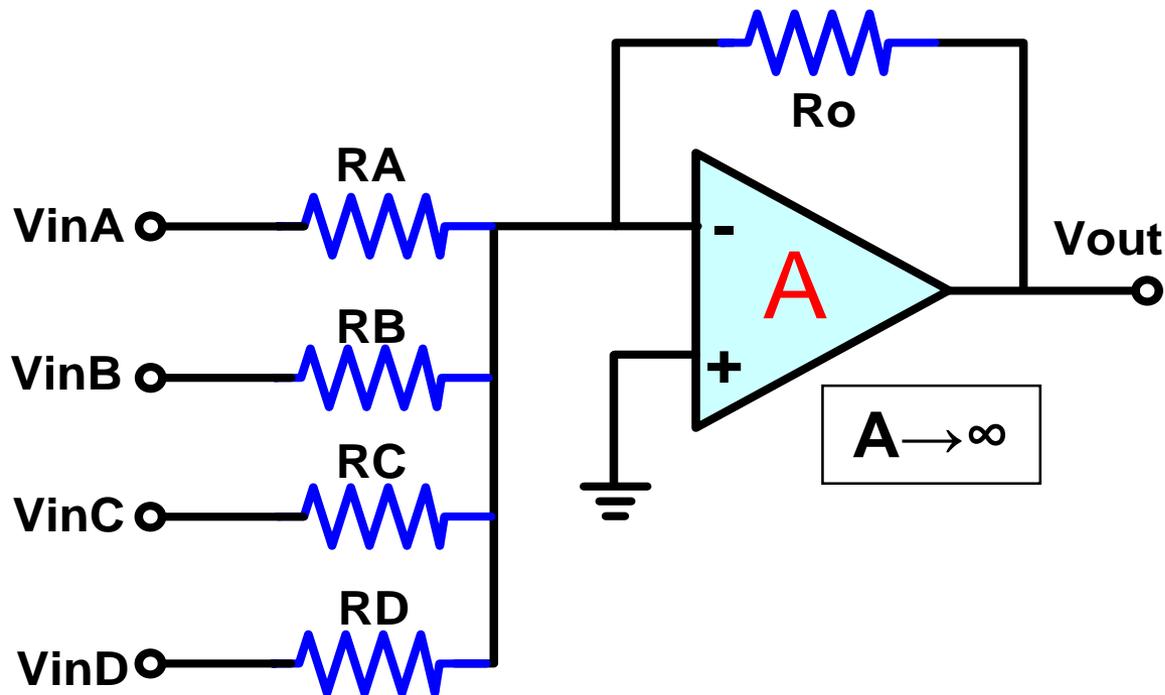
$$I_A = \frac{V_{inA} - V_y}{R_1} = \frac{V_y - V_{out}}{R_2}$$

$$I_B = \frac{V_{inB} - V_x}{R_1} = \frac{V_x}{R_2}$$

$$V_x = V_y$$

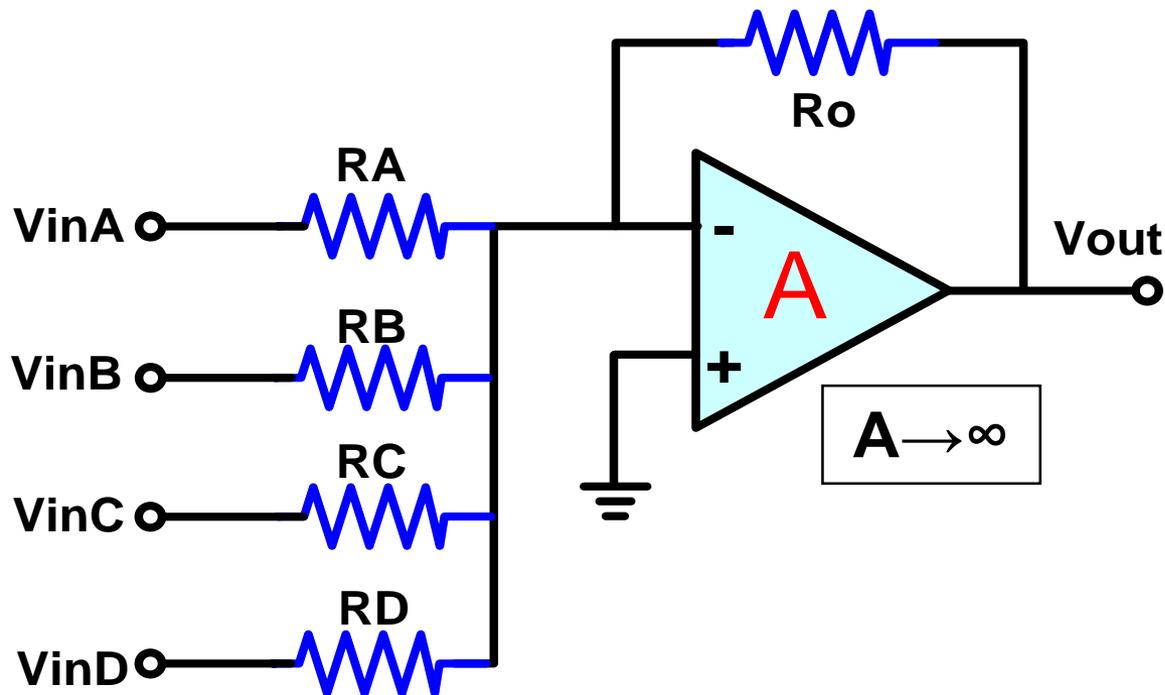
$$V_{out} = -\frac{R_2}{R_1} (V_{inA} - V_{inB})$$

オペアンプの使用法(8)複数入力電圧の積和演算



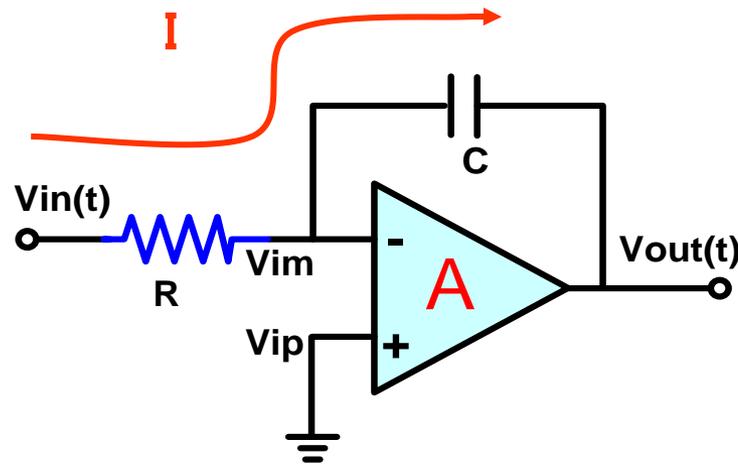
Vout =

オペアンプの使用法(8)複数入力電圧の積和演算



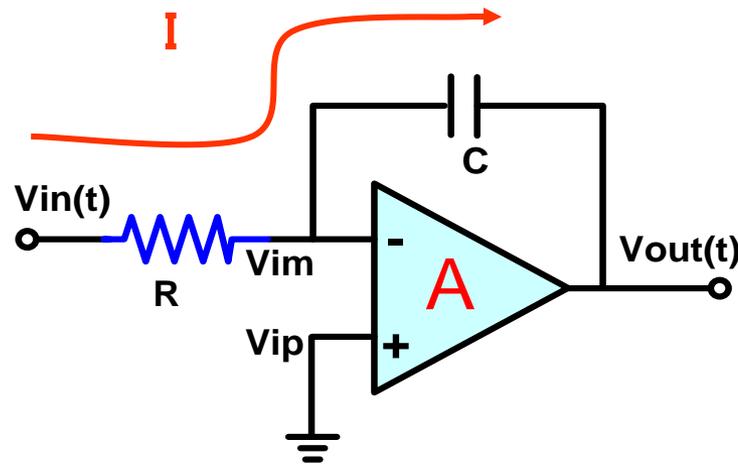
$$V_{out} = - R_o \left(\frac{V_{inA}}{R_A} + \frac{V_{inB}}{R_B} + \frac{V_{inC}}{R_C} + \frac{V_{inD}}{R_D} \right)$$

オペアンプの使用法(9)積分回路



$$V_{out} =$$

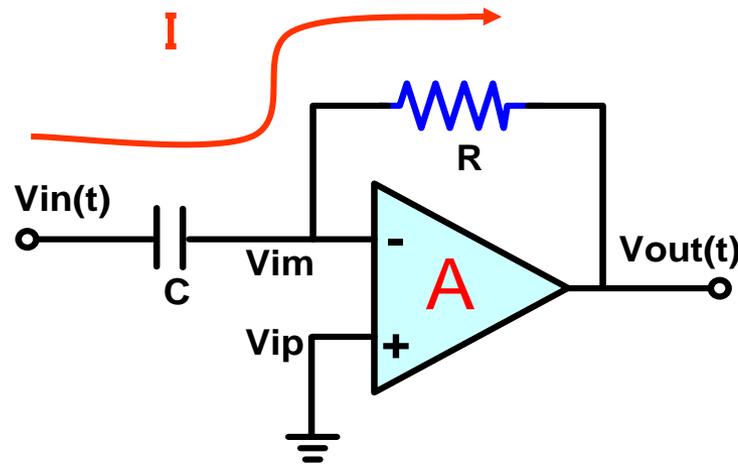
オペアンプの使用法(9)積分回路



$$V_{out} = -\frac{1/j\omega C}{R} V_{in} = -\frac{1}{j\omega RC} V_{in}$$

$$V_{out}(t) = -\frac{1}{RC} \int_0^t V_{in}(\tau) d\tau$$

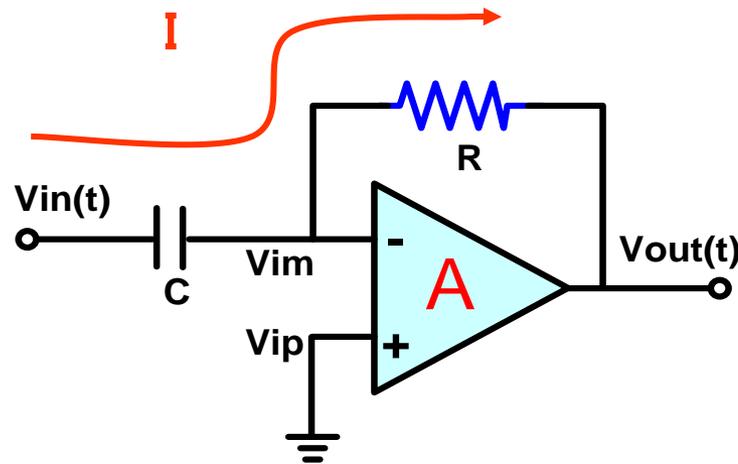
オペアンプの使用法(10)微分回路



$$A \rightarrow \infty$$

$$V_{out} =$$

オペアンプの使用法(10)微分回路



$$A \rightarrow \infty$$

$$V_{out} = -\frac{R}{1/j\omega C} V_{in} = -j\omega RC V_{in}$$

$$V_{out}(t) = -RC \frac{d}{dt} V_{in}(t)$$

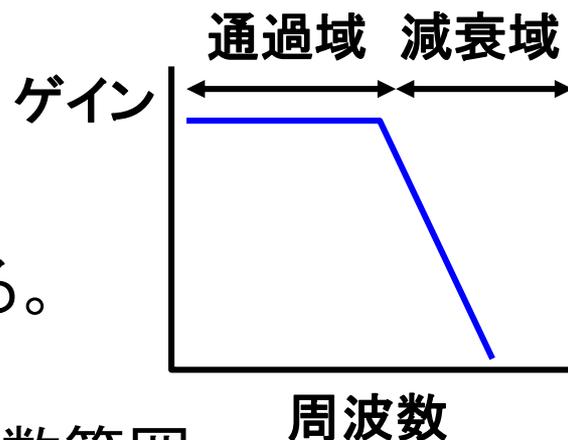
OP-Ampによるアクティブ・フィルタ

フィルタ(Filter):

必要とする周波数帯域の信号のみを通過させ、
それ以外の帯域の信号を減衰させる回路である。

通過域(Pass Band): 通過させる周波数範囲

減衰域(Attenuation Band): 通過させない周波数範囲。



従来、LCフィルタは広く実用されたが

近年、集積化のため、Tr,R,CなどICか可能な素子
とAMPを用いたフィルタが実用されてきている。

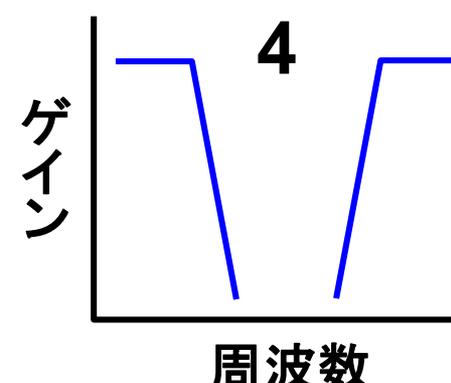
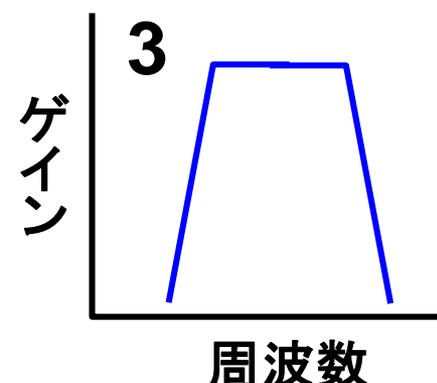
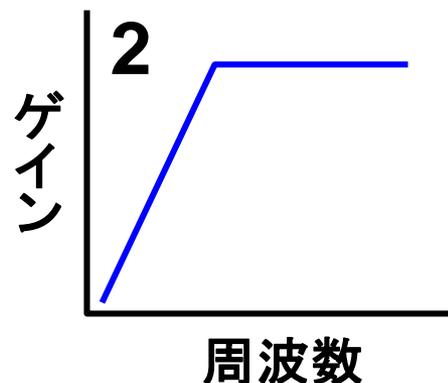
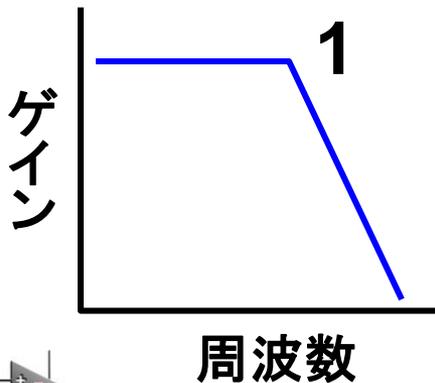
このようなフィルタはアクティブ・フィルタという。

フィルタの種類

通過域に範囲によって、

フィルタは4種類に分類される:

1. 低域通過フィルタ(Lowpass Filter)
2. 高域通過フィルタ(Highpass Filter)
3. 帯域通過フィルタ(Bandpass Filter)
4. 帯域除去フィルタ(Band Elimination Filter)



フィルタの伝達関数

フィルタの特性は、伝達関数を用いて表される。

$$G(j\omega) = \frac{N(j\omega)}{D(j\omega)} = \frac{a_0 + a_1(j\omega) + a_2(j\omega)^2 + \cdots + a_n(j\omega)^n}{b_0 + b_1(j\omega) + b_2(j\omega)^2 + \cdots + a_k(j\omega)^k} \quad (k \geq n)$$

$N(j\omega)$ は分子多項式、

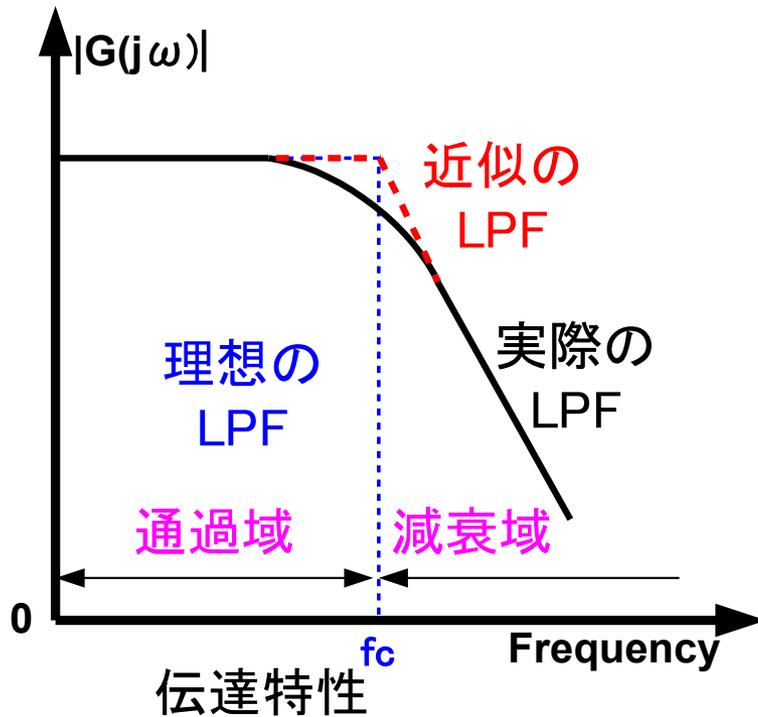
$D(j\omega)$ は分母の多項式である。

$N(j\omega)=0$ の解は伝達関数のゼロ点で、

$D(j\omega)=0$ の解は伝達関数の極である。

$N(j\omega)$ と $D(j\omega)$ の次数により、フィルタの種類が決められる。

低域通過フィルタ(LPF)



直流からある周波数までは
ゲインは一定の値である。

周波数が f_c 以上に増加すると
ゲインは低下する。

f_c はゲインの3dB減少する周波数である。
遮断周波数(カットオフ周波数)という。

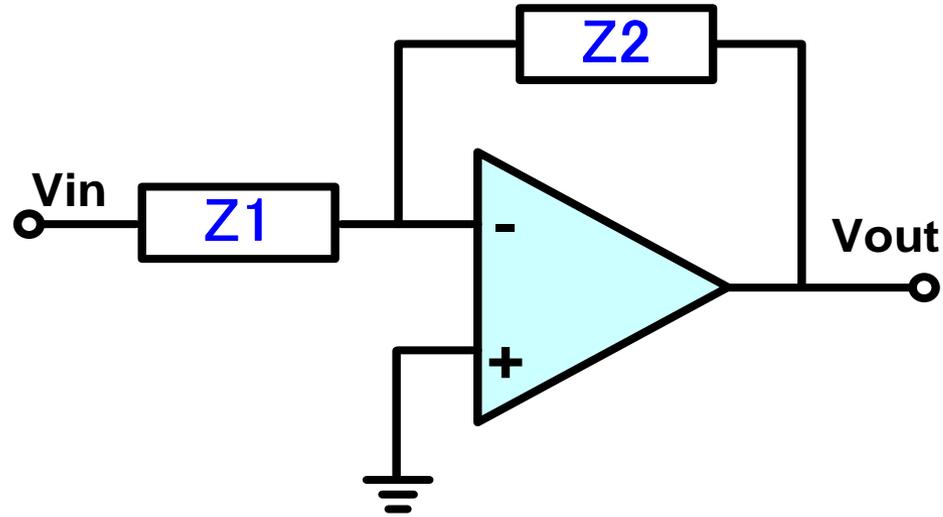
1次LPF伝達関数

$$G(j\omega) = H_0 \frac{\omega_0}{j\omega + \omega_0}$$

2次LPF伝達関数

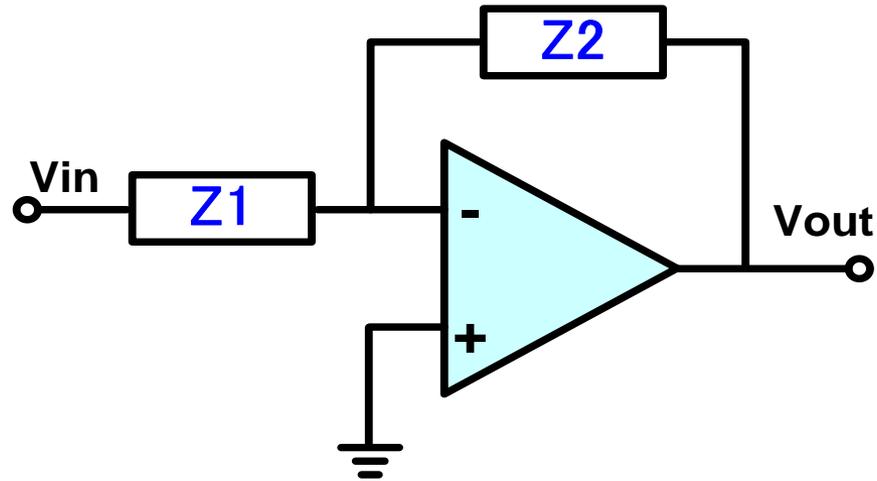
$$G(j\omega) = H_0 \frac{\omega_0^2}{(j\omega)^2 + \frac{\omega_0}{Q} \cdot j\omega + \omega_0^2}$$

復習



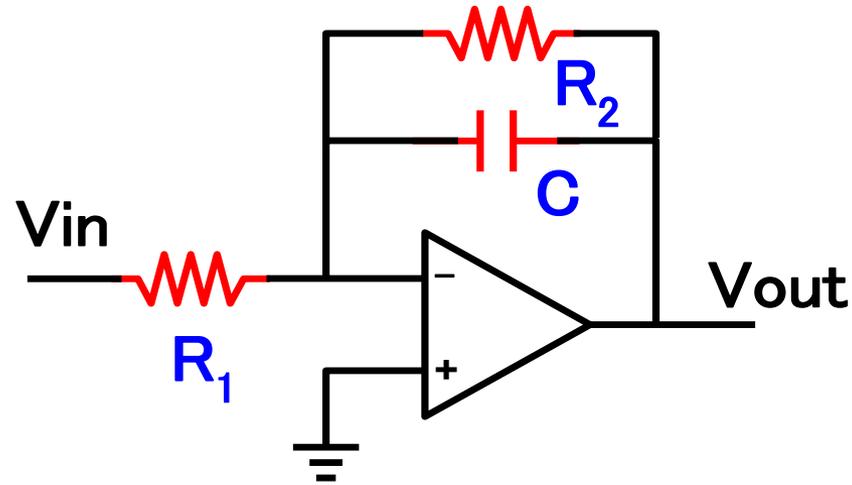
$$\frac{V_{out}}{V_{in}} =$$

復習



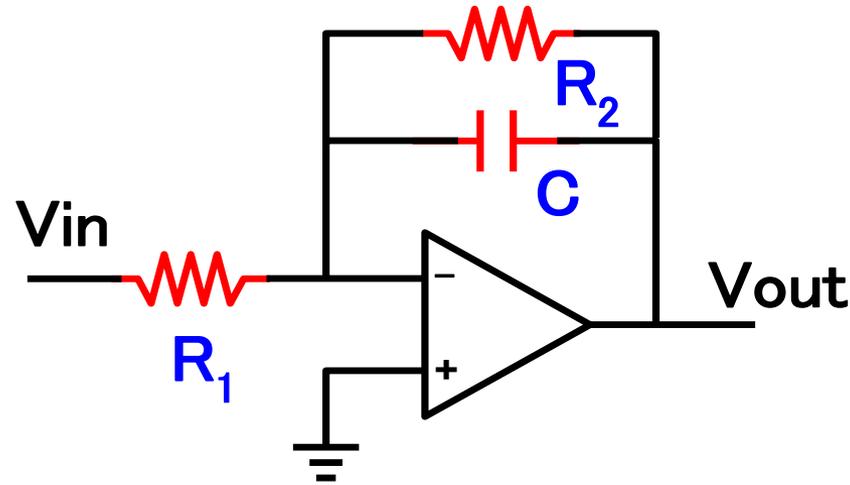
$$\frac{V_{out}}{V_{in}} = -\frac{Z2}{Z1}$$

1次LPF回路



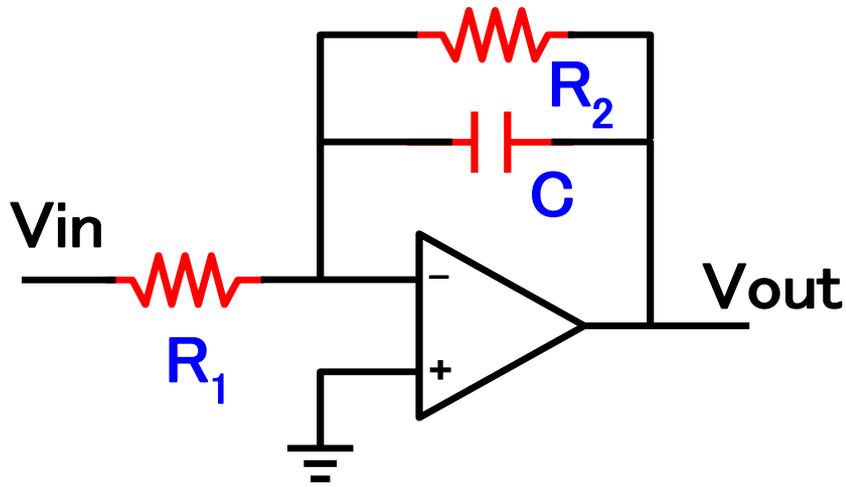
$$\frac{V_{out}}{V_{in}} =$$

1次LPF回路

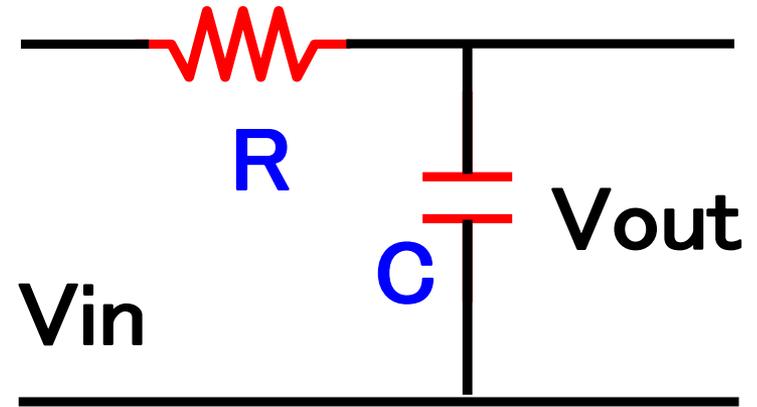


$$\begin{aligned}\frac{V_{out}}{V_{in}} &= -\frac{R_2 \parallel (1/j\omega C)}{R_1} = -\frac{1}{R_1} \cdot \frac{R_2 \cdot (1/j\omega C)}{R_2 + (1/j\omega C)} \\ &= -\frac{1}{R_1} \cdot \frac{R_2}{1 + j\omega R_2 C} = -\frac{R_2}{R_1} \cdot \frac{1}{1 + j\omega R_2 C}\end{aligned}$$

1次LPF回路(比較)



$$\frac{V_{out}}{V_{in}} = -\frac{R_2}{R_1} \cdot \frac{1}{1 + j\omega R_2 C}$$



$$\frac{V_{out}}{V_{in}} = \frac{1}{1 + j\omega CR}$$

一次LPFのボード線図

$$\frac{V_{out}}{V_{in}} = H_0 \frac{\omega_0}{j\omega + \omega_0}$$

$$H_0 = -\frac{R_2}{R_1}, \quad \omega_0 = \frac{1}{CR_2}$$

ゲイン

20 log A [dB]

H_0
[dB]

$\log(\omega_0)$

$\log(\omega)$

-3 dB

-20dB/Dec

位相 θ

0

$-\pi/4$

$-\pi/2$

Log(ω)

一次LPFのボード線図

$$\frac{V_{out}}{V_{in}} = H_0 \frac{\omega_0}{j\omega + \omega_0}$$

$$H_0 = -\frac{R_2}{R_1}, \quad \omega_0 = \frac{1}{CR_2}$$

① $\omega \ll \omega_0$ のとき

$$\frac{V_{out}}{V_{in}} \cong H_0$$

② $\omega = \omega_0$ のとき

$$\frac{V_{out}}{V_{in}} = \frac{H_0}{1 + j}$$

$$= \frac{H_0}{\sqrt{2}} \exp\left(-j\frac{\pi}{4}\right)$$

③ $\omega \gg \omega_0$ のとき

$$\frac{V_{out}}{V_{in}} \cong -j \frac{\omega_0}{\omega} H_0$$

$$= \frac{\omega_0}{\omega} H_0 \exp\left(-j\frac{\pi}{2}\right)$$

ゲイン

20 log A [dB]

H_0
[dB]

$\log(\omega_0)$

$\log(\omega)$

-3 dB

-20dB/Dec

位相 θ

0

$-\pi/4$

$-\pi/2$

Log(ω)

まとめ

- OPアンプによる演算回路
- OPアンプによるアクティブフィルタ

※講義資料:

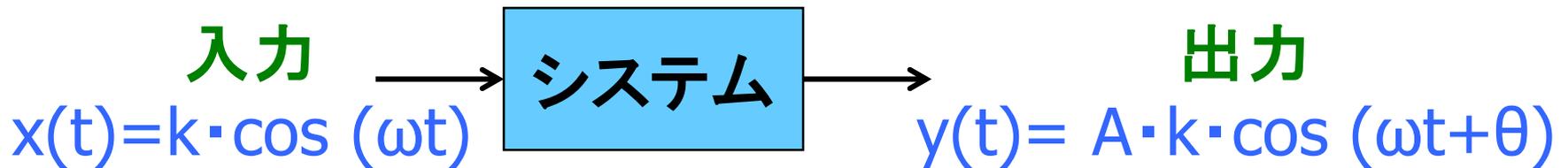
<https://kobaweb.ei.st.gunma-u.ac.jp/lecture/lecture.html>

周波数応答法

- 安定な線形時不変システムの解析・設計に強力な手法。
- 制御だけでなく電子回路、通信分野等他分野でも広く用いられている。
- 周波数領域からのアプローチ。
- 数学的にはFourier 変換と密接な関係。
- システム表現として、周波数伝達関数、ボーデ線図、ベクトル線図と密接な関係。

周波数応答法

安定な線形・時不変システム



余弦波を入力し十分時間が経つと、
出力 $y(t)$ は余弦波となる。

周波数応答法

入力: $x(t) = k \cdot \cos(\omega t)$

出力: $y(t) = A \cdot k \cdot \cos(\omega t + \theta)$

出力周波数 ω : 入力と同じ

出力振幅 $A \cdot k$: 一般に入力と異なる ($A \neq 1$),
また、 ω の関数 $A(\omega)$

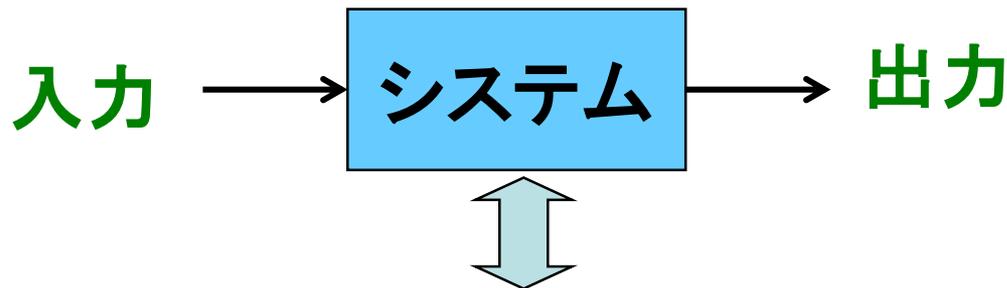
$$\frac{\text{出力振幅 } A \cdot k}{\text{入力振幅 } k} = \text{ゲイン } A$$

出力位相 θ : 一般に入力と異なる ($\theta \neq 0$)

また、 ω の関数 $\theta(\omega)$

システムの周波数応答表現

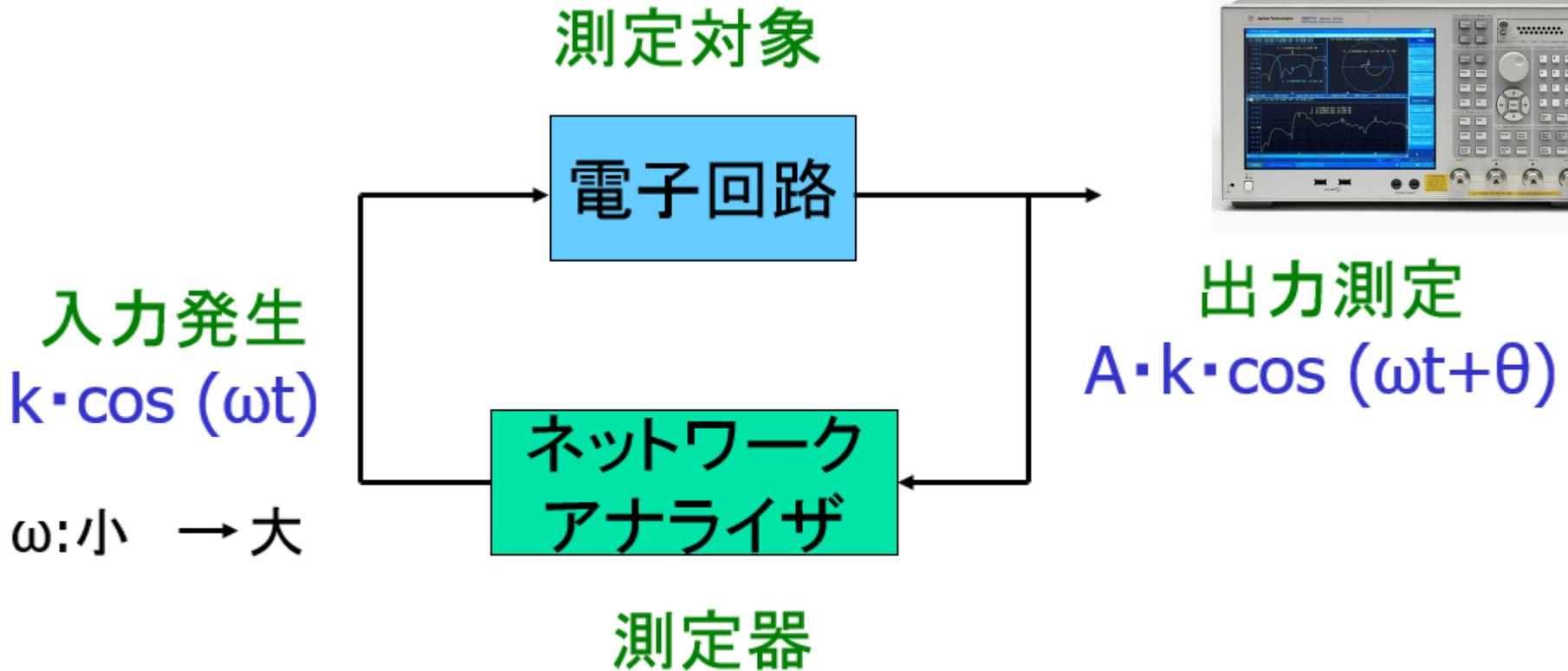
ある安定・線形・時不変システムの特徴を
そのシステムの 全ての ω ($0 < \omega < \infty$) に対する
 $A(\omega)$ 、 $\theta(\omega)$ で表す。 \Rightarrow 周波数応答表現



全ての ω ($0 < \omega < \infty$) に対する $A(\omega)$ 、 $\theta(\omega)$ のデータ

(注) 余弦波、正弦波は電氣的・機械的に発生しやすいので便利。

ネットワーク・アナライザによる 電子回路の周波数伝達関数測定



測定対象の周波数伝達関数の
ベクトル線図、ボーン線図を描画

周波数伝達関数

2つの情報: ゲイン $A(\omega)$, 位相 $\theta(\omega)$

➡ 1つの複素数表現:

$$G(j\omega) = A(\omega) \exp(j\theta(\omega))$$

j : 虚数単位, $j^2 = -1$
(数学では虚数単位は i であるが、
「電気の分野」では i は電流に用いるので
虚数単位は j を用いる。

$G(j\omega)$: 周波数伝達関数とよぶ。

周波数伝達関数とガウス平面(1)

$$G(j\omega) = A(\omega) \exp(j\theta(\omega))$$
$$= |G(j\omega)| \cdot \exp(j \angle G(j\omega))$$



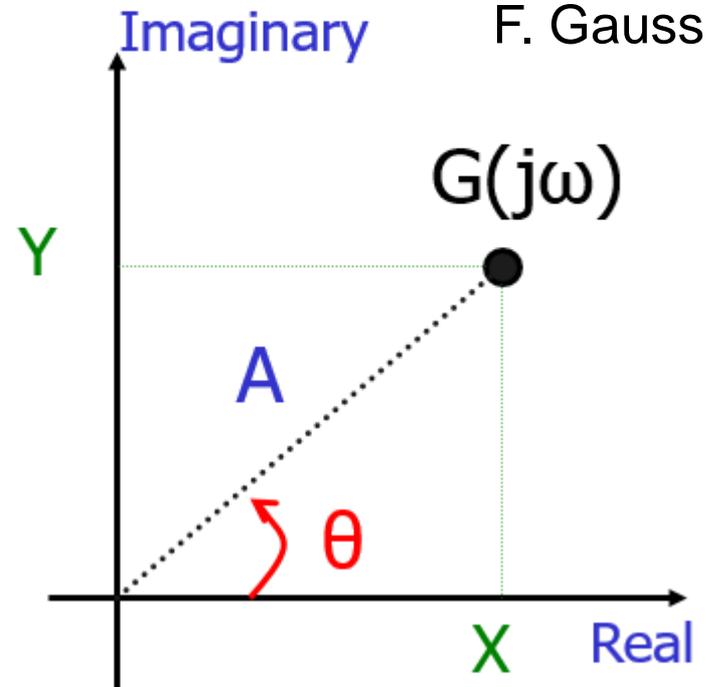
F. Gauss

ある ω に対する $G(j\omega)$



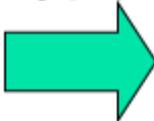
複素平面上の一点に対応

(A, θ) はその複素数の
極座標表示である。



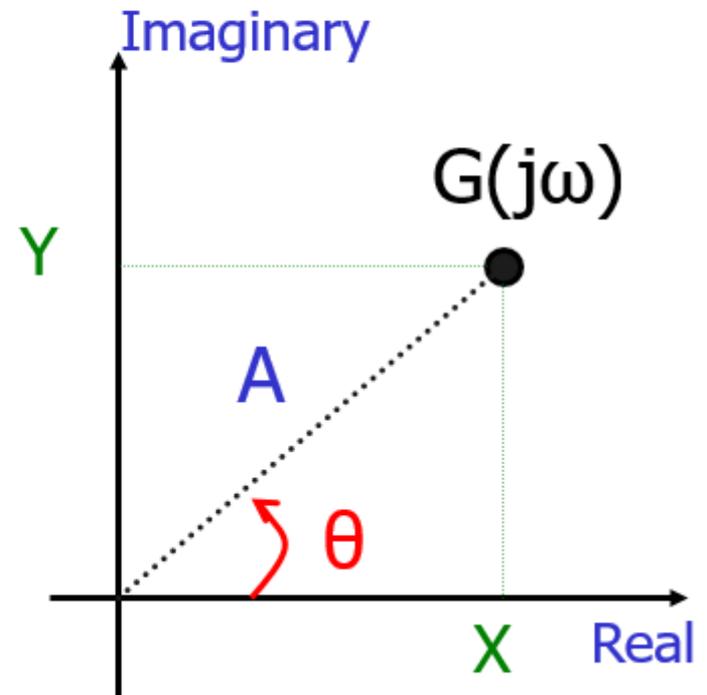
周波数伝達関数とガウス平面(2)

$$\begin{aligned} G(j\omega) &= A(\omega) \exp(j\theta(\omega)) \\ &= X(\omega) + j Y(\omega) \end{aligned}$$

極座標表示(A, θ) と
直交座標表示(X, Y) との
関係  オイラーの公式

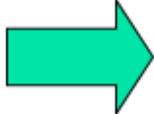
$$\begin{aligned} A \exp(j\theta) &= \\ A \cos(\theta) + j A \sin(\theta) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \therefore X &= A \cos(\theta) \\ Y &= A \sin(\theta) \end{aligned}$$



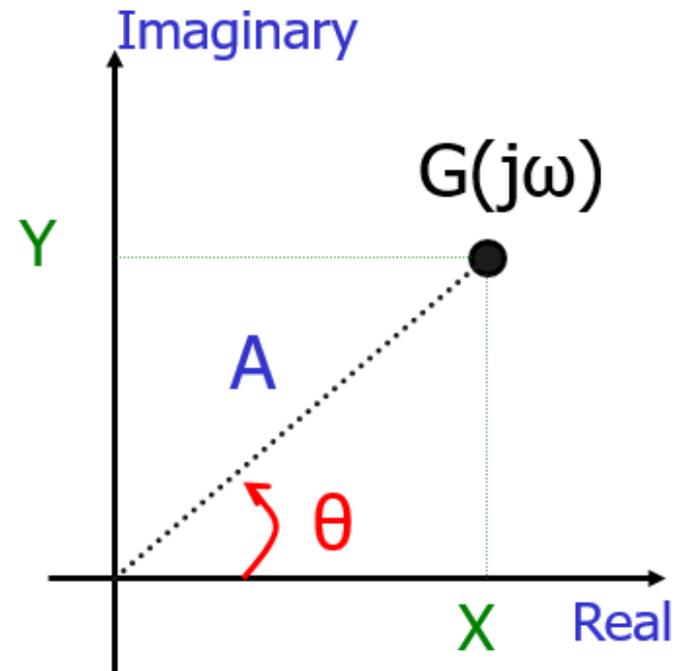
周波数伝達関数 直交座標と極座標

$$G(j\omega) = A(\omega) \exp(j\theta(\omega)) \\ = X(\omega) + j Y(\omega)$$

極座標表示(A, θ) と
直交座標表示(X, Y) との
関係  オイラーの公式

$$A \exp(j\theta) = \\ A \cos(\theta) + j A \sin(\theta)$$

$$\therefore X = A \cos(\theta) \\ Y = A \sin(\theta)$$



オイラーの公式

- オイラーの公式

$$\exp(j\theta) = \cos(\theta) + j\sin(\theta) \quad \textcircled{1}$$

$$\exp(-j\theta) = \cos(\theta) - j\sin(\theta) \quad \textcircled{2}$$

- 群馬大学の数学者 齋藤三郎先生の
「**数学で最も美しい公式**」

$$\exp(j\pi) = -1$$

オイラーの公式①で $\theta = \pi$ の場合。

レオンハルト・オイラー

Leonhard Euler 1707-1783



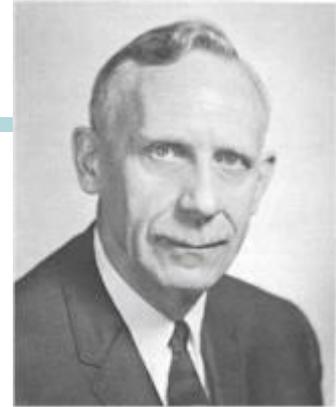
スイス生まれの数学者・物理学者、天文学者。
ロシアのサンクト・ペテルブルクや
ドイツのベルリンで活躍。

18 世紀最高の数学者。
ガリレオ・ガリレイ、アイザック・ニュートン、
アルベルト・アインシュタインとも比較される。

物理学者ファインマン： オイラーの公式を
「宝石」かつ「数学においてもっとも特筆すべき公式」と評価。

オイラーを読め、オイラーを読め、オイラーは我々すべての師だ！
(ラプラス)

周波数伝達関数の図表現



H. Bode

ベル研で活躍

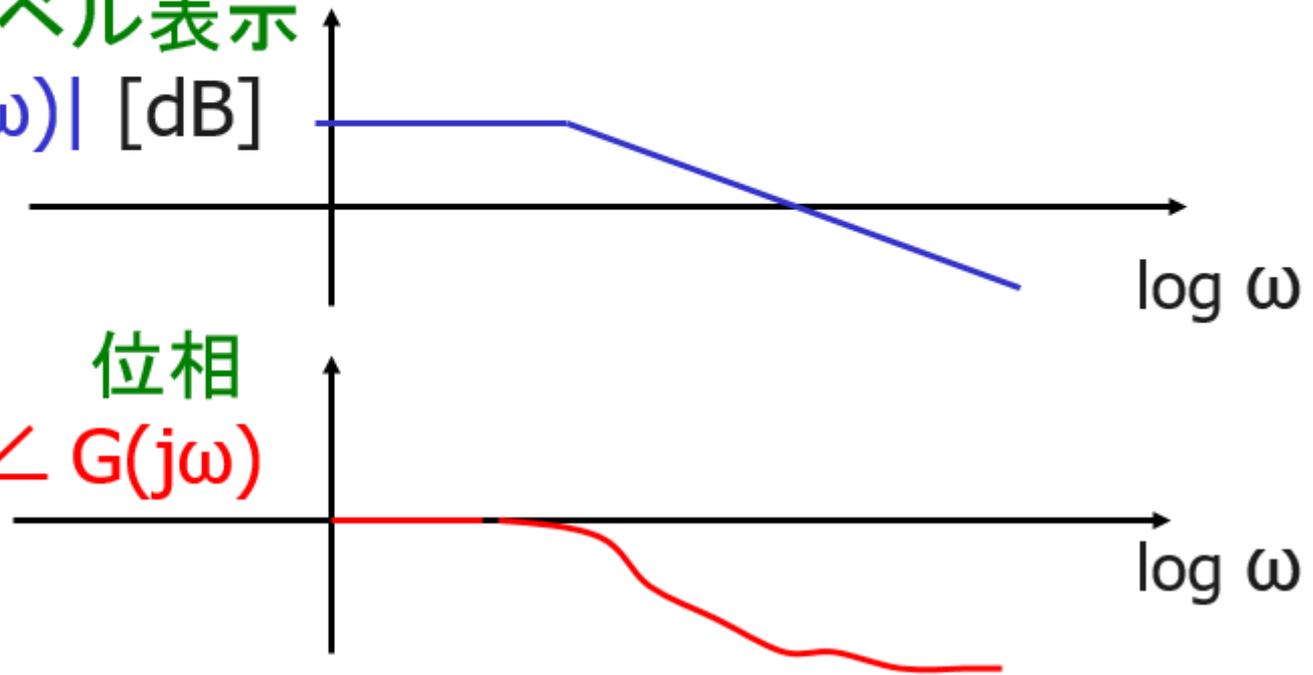
ボーデ線図 (Bode chart)

$$\begin{aligned} G(j\omega) &= A(\omega) \exp(j\theta(\omega)) \\ &= |G(j\omega)| \cdot \exp(j \angle G(j\omega)) \end{aligned}$$

ゲインのデシベル表示

$20 \log |G(j\omega)|$ [dB]

位相
 $\angle G(j\omega)$

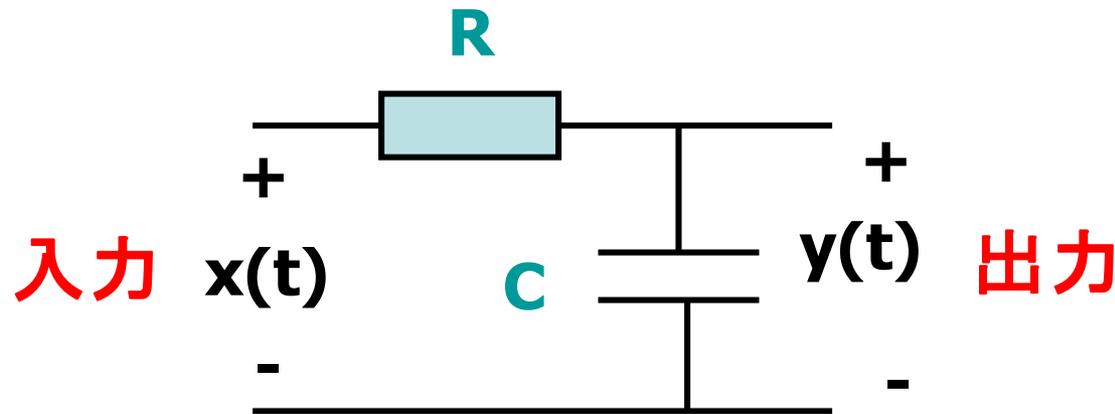


ラプラス変換の使用

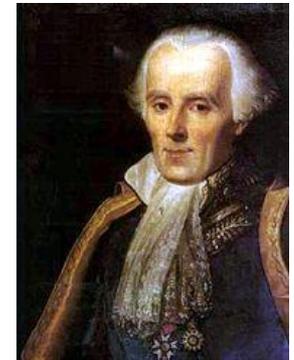
問1. 次のシステムの伝達関数を求めよ。

問2. インパルス応答を求めよ。

問3. ステップ応答を求めよ。

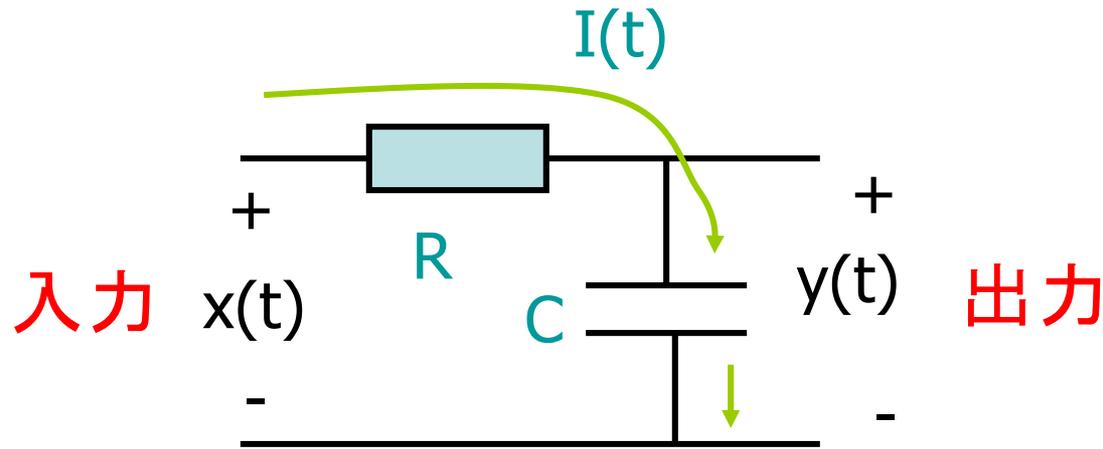


初期値 $y(0) = 0$



Pierre-Simon Laplace
1749-1827

伝達関数の求め方



$$I(t) = \frac{x(t) - y(t)}{R}$$

$$y(t) + CR \frac{d}{dt} y(t) = x(t)$$

$$Q(t) = C y(t)$$

$$Y(s) + CR s Y(s) = X(s)$$

$$Q(t) = \int^t I(p) dp$$

$$\therefore G(s) = \frac{Y(s)}{X(s)} = \frac{1}{1+s CR}$$

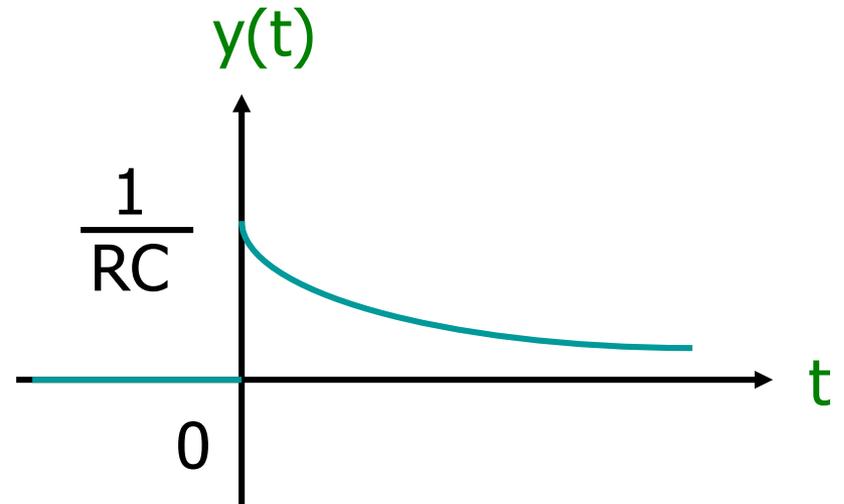
インパルス応答の求め方

$$G(s) = \frac{1}{1+s RC}$$

$$x(t) = \delta(t) \text{ のとき}$$
$$X(s) = 1$$

$$\therefore y(t) = \begin{cases} 0 & (t < 0) \\ \frac{1}{RC} \exp(-t/(RC)) & (t > 0) \end{cases}$$

$$\begin{aligned} \therefore Y(s) &= G(s) X(s) \\ &= \frac{1}{1+s RC} \\ &= \frac{(1/RC)}{(1/RC) + s} \end{aligned}$$



ステップ応答の求め方

$$G(s) = \frac{1}{1+s RC}$$

$$x(t) = \begin{cases} 0 & (t < 0) \\ 1 & (t > 0) \end{cases} \text{ のとき}$$

$$\therefore y(t) = \begin{cases} 0 & (t < 0) \\ 1 - \exp(-t/(RC)) & (t > 0) \end{cases}$$

$$X(s) = \frac{1}{s}$$

$$\therefore Y(s) = G(s) X(s)$$

$$= \frac{1}{1+s RC} \frac{1}{s}$$

$$= \frac{1}{s} - \frac{1}{(1/RC) + s}$$

