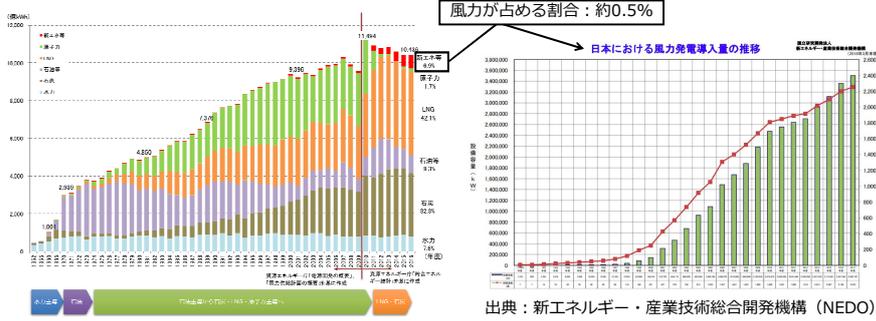


# 洋上発電への応用を目指した 垂直軸型風車の数値流体力学的研究

電子情報部門 桑名杏奈

## 日本のエネルギー・発電の供給量割合



洋上風力発電施設の割合：約1.9%

## 風車の種類

	揚力型		抗力型	
垂直軸型				
	ダリウス型	直線翼型	サボニウス型	クロスフロー型
水平軸型				
	プロペラ型	オランダ型	多翼型	

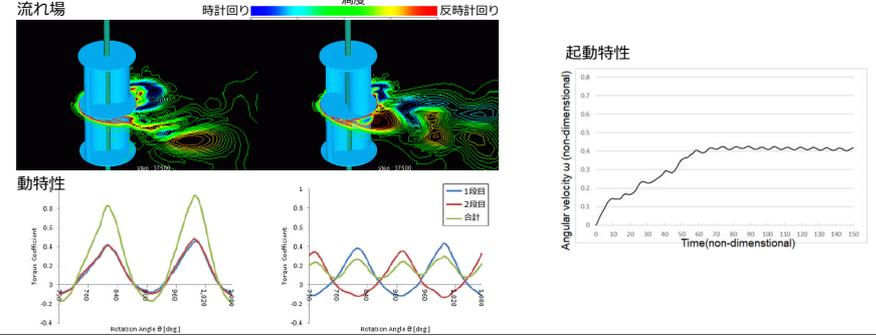
発電機などを風車下部に置ける → 構造上、安定

風向きの変化に追従する必要がある

高速回転する → 発電用

高いトルクを発生する → 換気・揚水・他の風車の起動用

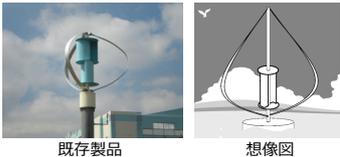
## 計算結果



## 検討中1：

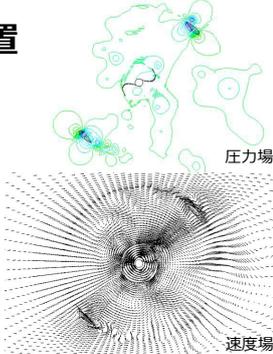
### 風車の最適形状・最適配置

ダリウス・サボニウス型風車



- ・ダリウス型：高速回転→発電用
- ・サボニウス型：高トルク→起動用
- ・風車ブレードの最適形状の検討
- ・複数風車の最適配置の検討

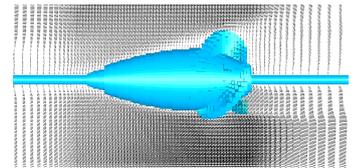
テスト計算（一断面）



## 検討中2：潮流発電

空気密度 < 水密度 (約1000倍)。天候に左右されにくい。流れの速度・向きが安定している。→ 電力源として潜在力大きい。

写真は割愛



## その他：数値計算手法の開発 (例：細長い領域に特化した計算手法)

- 細長い管路内の非圧縮性流れは、河川、血管、トンネルなど、現実にも数多く存在するが数値的に扱うのが難しい
- ・MAC法、FS法など：連続の式を精度よく満たすことが難しい (圧力のポアソン方程式を反復法によって収束させることが難しい)
  - ・流れ関数-渦度法：2次元、軸対称流に限られる



標準的なMAC法で計算

→ 出口付近の流量が入口付近の流量に比べて小さい (連続の式が満たされていない)

収束させるには、計算コストがかかる

非圧縮性流体の基礎方程式 → 単純化した問題の解 + そこからのずれ で表す

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} = 0 \\ \frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} = -\frac{\partial p}{\partial x} + \frac{1}{\text{Re}} \left( \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \right) \\ \frac{\partial v}{\partial t} + u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y} = -\frac{\partial p}{\partial y} + \frac{1}{\text{Re}} \left( \frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} \right) \end{cases}$$

提案手法での計算結果 (計算コストは左図と同程度)



$$\begin{cases} u = f(t) + \bar{u} \\ p = -f'(t)x + c + p_0 \end{cases}$$

## 計算方法

風車まわりの流体の基礎方程式

連続の式

$$\frac{\partial U}{\partial X} + \frac{\partial V}{\partial Y} + \frac{\partial W}{\partial Z} = 0$$

運動方程式

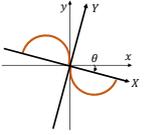
$$\begin{cases} \frac{\partial U}{\partial t} + U \frac{\partial U}{\partial X} + V \frac{\partial U}{\partial Y} + W \frac{\partial U}{\partial Z} - \omega^2 X + 2\omega V = -\frac{\partial p}{\partial X} + \frac{1}{\text{Re}} \left( \frac{\partial^2 U}{\partial X^2} + \frac{\partial^2 U}{\partial Y^2} + \frac{\partial^2 U}{\partial Z^2} \right) \\ \frac{\partial V}{\partial t} + U \frac{\partial V}{\partial X} + V \frac{\partial V}{\partial Y} + W \frac{\partial V}{\partial Z} - \omega^2 Y - 2\omega U = -\frac{\partial p}{\partial Y} + \frac{1}{\text{Re}} \left( \frac{\partial^2 V}{\partial X^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial Y^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial Z^2} \right) \\ \frac{\partial W}{\partial t} + U \frac{\partial W}{\partial X} + V \frac{\partial W}{\partial Y} + W \frac{\partial W}{\partial Z} = -\frac{\partial p}{\partial Z} + \frac{1}{\text{Re}} \left( \frac{\partial^2 W}{\partial X^2} + \frac{\partial^2 W}{\partial Y^2} + \frac{\partial^2 W}{\partial Z^2} \right) \end{cases}$$

(X, Y, Z)：風車に合わせて回転する回転座標

(U, V, W)：回転座標上の速度

p：圧力 t：時間  $\omega$ ：風車角速度

Re：風車半径と一様流速に基づいたレイノルズ数 (=  $10^5$ )



## 計算アルゴリズム (フラクショナル・ステップ法)

$$\begin{cases} U^n = U^{n-1} + \Delta t \left\{ -U^n \frac{\partial U^n}{\partial X} - V^n \frac{\partial U^n}{\partial Y} - W^n \frac{\partial U^n}{\partial Z} + \omega^2 X - 2\omega V + \frac{1}{\text{Re}} \left( \frac{\partial^2 U^n}{\partial X^2} + \frac{\partial^2 U^n}{\partial Y^2} + \frac{\partial^2 U^n}{\partial Z^2} \right) \right\} \\ V^n = V^{n-1} + \Delta t \left\{ -U^n \frac{\partial V^n}{\partial X} - V^n \frac{\partial V^n}{\partial Y} - W^n \frac{\partial V^n}{\partial Z} + \omega^2 Y + 2\omega U + \frac{1}{\text{Re}} \left( \frac{\partial^2 V^n}{\partial X^2} + \frac{\partial^2 V^n}{\partial Y^2} + \frac{\partial^2 V^n}{\partial Z^2} \right) \right\} \\ W^n = W^{n-1} + \Delta t \left\{ -U^n \frac{\partial W^n}{\partial X} - V^n \frac{\partial W^n}{\partial Y} - W^n \frac{\partial W^n}{\partial Z} + \frac{1}{\text{Re}} \left( \frac{\partial^2 W^n}{\partial X^2} + \frac{\partial^2 W^n}{\partial Y^2} + \frac{\partial^2 W^n}{\partial Z^2} \right) \right\} \end{cases}$$

$$\frac{\partial^2 p^{n+1}}{\partial X^2} + \frac{\partial^2 p^{n+1}}{\partial Y^2} + \frac{\partial^2 p^{n+1}}{\partial Z^2} = \frac{1}{\Delta t} \left( \frac{\partial U^n}{\partial X} + \frac{\partial V^n}{\partial Y} + \frac{\partial W^n}{\partial Z} \right)$$

$$U^{n+1} = U^n - \Delta t \frac{\partial p^{n+1}}{\partial X}$$

$$V^{n+1} = V^n - \Delta t \frac{\partial p^{n+1}}{\partial Y}$$

$$W^{n+1} = W^n - \Delta t \frac{\partial p^{n+1}}{\partial Z}$$

移流項の差分近似：三次精度上流差分 (通称：k-kスキーム)

$$f \frac{\partial u}{\partial x} \sim f \frac{-u_{i+2} + 8(u_{i+1} - u_{i-1}) + u_{i-2}}{12\Delta x} + \frac{|f|\Delta x^3}{12} \frac{u_{i+2} - 4u_{i+1} + 6u_i - 4u_{i-1} + u_{i-2}}{\Delta x^4}$$

## 風車の運動方程式

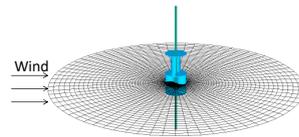
$$I \frac{\partial \omega}{\partial t} = N - B$$

I：慣性モーメント (定数)

N：風車が風から受けるトルク (圧力pから計算)

B：風車軸が軸受から受ける抵抗 (角速度 $\omega$ に比例)

## 計算領域・条件



境界条件：  
遠方境界：一様流  
計算領域上下：自由流出入  
風車ブレード上：滑りなし条件

格子数：周方向72×半径方向60×高さ方向80