## 技術論文

# 瞬時位相推定法のジッタ測定への応用

An Application of the Instantaneous Phase Estimating Method to Jitter Measurements

山口 隆弘 Takahiro Yamaguchi 石田 雅裕 Masahiro Ishida

#### あらまし

重要なミックスド信号回路のひとつに、PLL回路がある。 PLL回路はマイクロ・コンピュータにおいてクロック発生回 路として用いられている。瞬時位相推定に基づくジッタ測 定法を提案し、SPICEシミュレーションを用い提案法を検 証する。従来のジッタ測定法の概観も与える。

PLL circuits are one of the important mixed-signal circuits. They are used as clock generators in various microprocessors. This paper presents a method based on analytic signal theory to extract both peak-to-peak and RMS jitter from PLL output measurements. The theoretical basis is described and simulated results are compared with existing techniques to demonstrate the performance and utility of this method.

## 1.はじめに

通信システムでは、受信信号に対し非線形処理をほどこ し位相同期ループ(phased-locked loop)回路へ入力すること により、搬送波の周波数と位相やシンボル・タイミングを再 生する。通信システムにおいては、クロック発生器はほか の部品とは別のチップになっている。このクロック発生器 は、バイポーラ、GaAsやCMOSデバイス技術を用いてVLSI 化されている。

多くのマイクロ・コンピュータにおいては、命令の実行は 一定周期のクロック信号により制御される。このクロック 周期はマイクロ・コンピュータのサイクル時間(cycle time) に対応する[1]。クロック周期が短すぎると、同期がとれな くなりシステムはロックしてしまう。マイクロ・コンピュー タにおいては、クロック発生器はほかの論理回路と同一チ ップ上に集積される。これらマイクロ・コンピュータは CMOSプロセスを利用して生産される。

通信システムではRMSジッタ(root mean square jitter)が重 要である。RMSジッタは信号対雑音比の平均雑音に寄与し、 誤り率を増加させる。一方、マイクロ・コンピュータでは、 ピーク・ジッタ(peak-to-peak)が、その動作周波数の上限を 決めてしまう。

VLSIテストでは、テスト項目当たり100msec程度のテス ト時間しか割り当てられない。したがって、従来のジッタ 測定手法はVLSI製造ラインでのテストへは適用できない。 本研究の第1の目的はVLSI製造ラインでのテストへ適用で きるジッタ測定手法を明らかにすることである。さらに、 PLLの研究開発では従来のジッタ測定手法が利用されてい るから、VLSIテスト段階のデータと開発段階のデータの互 換性が重要である。したがって、本研究は従来のRMSジッ タ測定やピーク・ジッタ測定との互換性を実現できる測定手 法を開発することを第2の目的とした。

#### 2.従来のジッタ測定法

本章は従来のジッタ測定手法を論じる。ピーク・ジッタは、 オシロスコープを用い時間領域で測定される。RMSジッタ は、スペクトラム・アナライザを用い周波数領域で測定され る。各ジッタ測定手法の特徴と限界を明らかにする。

## 2.1 従来のピーク・ジッタ測定法

クロック信号のピーク・ジッタJ<sub>p</sub>は、時間領域において測 定される。図1と図2にオシロスコープを用いたピーク・ジ ッタ測定例と測定系をそれぞれ示す。位相検出器の基準入 力へ被試験クロック信号を印加する。ここで、位相検出器 と信号発生器は位相同期ループを構成する。信号発生器の 信号を被試験クロック信号に同期させ、トリガ信号として オシロスコープへ供給する。この例では、クロック信号の 立ち上がりエッジのジッタを観測している。四角いゾーン を用いて、信号がクロスするレベルを指定する。ジッタは "被試験クロック信号がこの指定レベルをクロスする時間" と"トリガ信号が与える基準時間"の時間差の変動成分とし て測定される。この方式は測定に時間を要する。このため、 被試験クロック信号の周波数ドリフトが測定に影響しない ように、トリガ信号を被試験クロック信号に位相同期させ る必要がある。

時間領域におけるジッタ測定は、信号があるレベルを横 切る時刻の揺らぎを測定することに対応する。本研究では



ゼロ・クロス法と呼ぶ。波形変化率はゼロ・クロスにおいて 最大となるから、時刻測定のタイミング誤差は最小となる。

$$\Delta t = \left| \frac{\Delta A}{A 2\pi f_0 \sin(2\pi f_0 t)} \right| \ge \frac{\Delta A}{2\pi f_0 A} \tag{1}$$

図 3(a)に波形のゼロ・クロスを円で示す。ある立ち上が リエッジのゼロ振幅をクロスする時刻tiから、次の立ち上 がリエッジのゼロ振幅をクロスする時刻ti+2までの時間間隔 は、このコサイン波の周期を与える。図 3(b)はゼロ・クロ スから求めた瞬時周期pintを示す(隣り合うゼロ・クロスから 求めた)。





時間領域におけるジッタ測定の問題点をのべる。オシロ スコープを用い被試験クロック信号x<sub>c</sub>(t)

$$x_{c}(t) = A_{c}\cos\left(2\pi f_{c}t + \theta_{c} + \Delta\phi(t)\right)$$
 (2)

をその立ち上がりエッジのゼロ・クロスのタイミングで捕捉 する。これは、つぎの位相角の条件

$$2\pi f_c t_{3\pi/2} + \theta_c + \Delta \phi(t_{3\pi/2}) = \pm 2m\pi + \frac{3\pi}{2} \quad (3)$$

を満たすx<sub>c</sub>(t)のみが収集されることを意味する。立ち上がり エッジのゼロ・クロスに対応するサンプルの確率密度関数は

$$\frac{1}{2\pi\sqrt{A_c^2 - x_c^2(t)}}\bigg|_{x_c(t)=0}$$
(4)

であたえられる。したがって、被試験クロック信号をラン ダムに標本化してNポイントの位相雑音  $\Delta \phi(t_{3\pi/2})$ を集める のに要する時間は

$$(2\pi A_c)(NT_0)$$
(5)

となる。すなわち、ゼロ・クロスのサンプルしかジッタ推定 に利用できないため、通常の測定に比べ少なくとも(2 A。) 倍のテスト時間を必要とする。立ち上がりエッジのゼロ・ク ロスにniという番号を与えると、ゼロ・クロス法は

$$n_i(2\pi) \tag{6}$$

となる位相差を測定している。この結果、ゼロ・クロス法 で測定した瞬時周期は、ステップ関数を用いた粗い近似に なる。

1988年、David Chuはタイム・インターバル・アナライザを 発明した[2],[3]。これは、被測定信号のゼロ・クロスni(2) の整数値niを計数するとき、経過時間tiも同時に計数するも のである。この方法により、経過時間に対しゼロ・クロスの 時間変動をプロットすることが可能になった。さらに、 (t, n)を用いると測定データの間をスプライン関数(spline functions)で滑らかに補間できる。この結果、高い次数で近 似された瞬時周期を観測できるようになった。しかし、 Chuのタイム・インターバル・アナライザも、被測定信号の ゼロ・クロス測定に基づいていることに注意しよう。スプラ イン関数で補間することにより物理的意味を解釈しやすく しているが、瞬時周期の近似の程度をあげているにすぎな い。なぜなら、ゼロ・クロスの間に存在するデータは依然、 測定されていないのであるから。すなわち、タイム・インタ ーバル・アナライザもゼロ・クロス法の限界を超えるもので はない。

2.2 従来のRMSジッタ測定法

クロック信号のRMSジッタJewsは、周波数領域において測 定される。図4と図5にスペクトラム・アナライザを用いた RMSジッタ測定例と測定系をそれぞれ示す。被試験クロッ ク信号を基準周波数として位相検出器へ入力する。ここで、 位相検出器と信号発生器は位相同期ループを構成する。位 相検出器で検出した被試験クロック信号と信号発生器から の信号の位相差信号をスペクトラム・アナライザへ入力し、 位相雑音スペクトル密度関数を観測する。図4に示す位相 雑音スペクトル曲線より下の面積がJewsに対応する。周波数 軸は、クロック周波数からのオフセット周波数を表わして いる。すなわち、0Hzはクロック周波数に対応する。

位相検出器から、式(2)の被試験クロック信号x。(t)と基準信号

$$\mathbf{x}_{ref}(t) = A\cos\left(2\pi \mathbf{f}_c t + \mathbf{\theta}_0\right) \tag{7}$$







の位相差信号△φ(t)が出力される。このとき被試験位相同期 ループ回路へ印加している基準信号は一定周期であるから、 位相差信号△φ(t)は位相雑音波形に対応する。△φ(t)を有限時 間Tの間観測し、周波数領域に変換すると位相雑音パワスペ クトル密度関数GAAAA(f)を得る。

$$S_{\Delta\phi}(f) = \int_0^T \Delta\phi(t) e^{-2\pi f t} dt \tag{8}$$

$$G_{\Delta\phi\Delta\phi}(f) = \lim_{T \to \infty} \frac{2}{T} E[\left|S_{\Delta\phi}(f)\right|^2]$$
(9)

Parsevalの定理から、位相雑音波形の2乗平均値(mean square value)は

$$E[\Delta\phi^{2}(t)] \equiv \lim_{T \to \infty} \frac{1}{T} \int_{0}^{T} \Delta\phi^{2}(t) dt = \int_{0}^{\infty} G_{\Delta\phi\Delta\phi}(f) df$$
(10)

となる[4]。すなわち、パワスペクトルの和を測定することにより、位相雑音波形の2乗平均値を推定できるのが分かる。 2乗平均値の正の平方根(実効値)をRMSジッタJRMSと呼ぶ。

$$J_{RMS} = \sqrt{\int_{0}^{f_{MAX}} G_{\Delta\phi\Delta\phi}(f) df}$$
(11)

平均値がゼロのとき、2乗平均値は分散と等価であり、 RMSジッタは標準偏差に等しい。

図4に示すように、JRMSはクロック周波数近傍のGAAAA(f)の 和で精確に近似されうる[4],[5]。周波数領域における RMSジッタ測定には、位相検出器と位相雑音が小さい信号 発生器、スペクトラム・アナライザを必要とする。式(11)や 図4からわかるように低い周波数範囲を周波数掃引して位 相雑音スペクトルを測定する。このため、10分程度の測定 時間を要し、マイクロ・プロセッサのテストには適用できな い。さらに、周波数領域におけるRMSジッタ測定では、位 相情報が失われてしまっているため、ピーク・ジッタを推定 できない。

#### 3.瞬時位相を用いたジッタ測定手法

本研究の目的は、(i)100msec程度の短いテスト時間でピ ーク・ジッタを測定できる手法、(ii)従来のRMSジッタ測定 やピーク・ジッタ測定との互換性を実現できる測定手法を開 発することである。なぜなら、PLLの研究開発では従来の ジッタ測定手法が利用されており、テスト段階のデータと 開発段階のデータの互換性が重要となるからである。特に、 短期間で設計変更を行ったり、プロセスを改良し歩留まり 向上を実現するためには、テスト結果を共有できるテスト 手法がキーになる。

#### 3.1 瞬時位相を用いたジッタ測定の理論

式(2)から、位相雑音波形ムφ(t)はクロック周波数に対応す る搬送波の位相をランダムに変化させていると解釈できる。 このランダム位相変調の結果、搬送波の周期が揺らぎ、ジ ッタが生じる。実際に観測可能な量は、ランダム位相変調 信号の実数部のみである。しかし、もし虚数部を同時に観 測できれば、位相角を簡単にもとめることができる。この 概念は、クロック波形を解析信号とみなすことに対応する [6]。PLL内部を考えると、図6のように電圧制御発振器 (voltage-controlled oscillator)の発振波形を解析信号として扱 えばよい。

△φ(t)がクロック波形をランダムに位相変調している。し たがって、本研究の目的はクロック波形から△φ(t)を取り出 す手法を発見することになる。図7のブロック図は、本研 究が提案するジッタ測定手法を表わしている。被試験PLL 回路へは一定周期を厳密に維持し続ける基準クロック信号







が印加される。この結果、被試験PLL回路は内部で位相誤 差を生ぜず、VCOに起因するランダム・ジッタのみがクロッ ク波形に現われる。取り込んだクロック波形を解析信号に 変換し、その瞬時位相を推定し、線形位相からのばらつき よりジッタを測定する。図7に示す各ブロックの動作を説 明する。

#### Hilbert変換対生成器

図 8 に示すHilbert変換対生成器はクロック波形x<sub>c</sub>(t)を解析 信号z<sub>c</sub>(t)に変換する。x<sub>c</sub>(t)のHilbert変換は

$$\hat{x}_{c}(t) = \mathbf{H}[\mathbf{x}_{c}(t)] = \mathbf{A}_{c}\sin(2\pi \mathbf{f}_{c}t + \mathbf{\theta}_{c} + \Delta\phi(t))$$
(12)

となる。x<sub>c</sub>(t)と x<sub>c</sub>(t)を複素数の実数部と虚数部とすると、 解析信号

$$z_{c}(t) = x_{c}(t) + j\hat{x}_{c}(t)$$
  
= A<sub>c</sub>cos(2\pi f\_{c}t + \theta\_{c} + \Delta\phi(t)) + j A<sub>c</sub>sin(2\pi f\_{c}t + \theta\_{c} + \Delta\phi(t))  
(13)

を得る。



#### 瞬時位相推定器

瞬時位相推定器は、z<sub>o</sub>(t)を用いてx<sub>o</sub>(t)の瞬時位相を推定する。すなわち

$$\Theta(t) = [2\pi f_c t + \theta_c + \Delta \phi(t)] \mod 2\pi$$
 (14.1)  
となる。つぎに、位相アンラップ法を (t)にほどこす。その結果

$$\theta(t) = 2\pi f_c t + \theta_c + \Delta \phi(t)$$
(14.2)

を得る。瞬時位相とアンラップ位相を図9に示す。

#### リニア位相除去器

さらに、リニア位相除去器は、リニア位相[2 fat + ₀]を 推定する。つぎに、 (t)からリニア位相を除去すると、瞬 時位相の変動項△φ(t)、すなわち位相雑音波形

$$\Theta(t) = \Delta \phi(t) \tag{14.3}$$

を得る。図10(b)は△φ(t)を示す。提案するジッタ測定アルゴ リズムは、△φ(t)からピーク・ジッタJ<sub>P</sub>とRMSジッタJ<sub>RMS</sub>を同 時に推定できる。J<sub>P</sub>とJ<sub>RMS</sub>は、それぞれ

$$J_{pp} = \max_{k} (\Delta \phi(k)) - \min_{l} (\Delta \phi(l))$$
<sup>(15)</sup>

$$J_{RMS} = \sqrt{\frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} \Delta \phi^2(k)}$$
(16)

となる。 この後、提案手法を△φ(t)法と呼ぶ。



#### 3.2 提案手法とゼロ・クロス法の理論的比較

本節では、ゼロ・クロスに着目するとΔφ(t)法はゼロ・クロ ス法に等しいことを証明する。

信号の立ち上がりエッジ(ゼロ・クロスに等しい)のみを標 本化するとき、Δφ(t)法はゼロ・クロス法と等価になることを 証明する。ゼロ・クロスの周期をTzeroと表わすと、クロック 波形x<sub>e</sub>(t)は

$$x_{c}(t) = A_{c} \sin\left(\frac{2\pi}{T_{ZERO}}t\right)$$
(17)

となる。解析信号

$$z_{c}(t) = x_{c}(t) + j\hat{x}_{c}(t)$$
$$= A_{c} \sin\left(\frac{2\pi}{T_{ZERO}}t\right) - jA_{c} \cos\left(\frac{2\pi}{T_{ZERO}}t\right) \quad (18)$$

を得る。z<sub>o</sub>(t)の瞬時周波数(instantaneous frequency )は

$$f(t) = \frac{\omega(t)}{2\pi} = \frac{d\Theta(t)}{dt} = \frac{x_c(t)\hat{x}'_c(t) - \hat{x}_c(t)x'_c(t)}{x_c^2(t) + \hat{x}_c^2(t)}$$
(19)

で与えられる。よって、

$$f(t) = \frac{1}{T_{ZERO}} \tag{20}$$

となる。すなわち、信号の立ち上がりエッジのみを標本化 するとき、△φ(t)法はゼロ・クロス法と等価であることが証明 された。



#### 4.シミュレーション実験

本章は、提案したジッタ測定手法の有効性をシミュレー ションにより検証する。提案したムφ(t)法をPLL回路へ適用 する。ジッタがあるPLL回路を用いて、提案手法の物理的 意味を確認する。

図11に示すPLL回路を0.6µm CMOSプロセスで実装するとし、電源電圧5Vとして、SPICEシミュレーションにより各種波形を得た。VCO発振周波数は、128MHzである。分周器(divider)がVCO発振波形を4分周し、32MHzのPLLクロックに変換する。4.2節は、この4分周クロックのジッタ測定結果について検討する。SPICEシミュレーション波形の時間分解能は50psecである。位相雑音波形ムφ(t)はシミュレーション波形から計算された。Δφ(t)推定はMatlabを用いてシミュレーションされた。

実験は、VCO発振回路の入力端に付加雑音を加えること により、PLL回路のジッタをSPICEミュレーションした。ガ ウス雑音はMatlabの関数randr()を用いて発生させた。さら に、図11に示すようにPLL回路のVCO入力端にこのガウス 雑音を加えた。

### 4.1 VCO発生クロックのジッタ測定

本節はVCO発生クロックを用いて、従来のジッタ推定法 とΔφ(t)法を比較する。RMSジッタ推定については、Δφ(t)法 とスペクトル法を比較する。ピーク・ジッタ推定については、 Δφ(t)法とゼロ・クロス法を比較する。

図12は、RMSジッタ推定値を比較するための条件を示し ている。従来法の位相雑音スペクトルとしては、提案手法 のアルゴリズムを用いて推定した△(t)のパワスペクトル密



度関数を用いた。スペクトル法は、2次高調波を含くまな い周波数範囲(10MHz--200MHz)の位相雑音パワスペクトル の和を求め、式(11)を用いてRMSジッタJRMSを推定した。図 12(a)の塗りつぶした部分がこの周波数範囲に対応するスペ クトルである。一方、Δφ(t)法は提案アルゴリズムと式(16) を用いてJRMSを推定した。これは、位相雑音波形Δφ(t)法の実 効値に対応する。ガウス雑音の3 を0Vから0.50Vまで変え、 図11に示すPLL回路のVCO入力端に加え、VCO発振波形の RMSジッタ値を推定した。図13に示すように、Δφ(t)法とス ペクトル法はほぼ互換性のある推定値を与えている。

図14は、ピーク・ジッタ推定値を比較している。三角はピ ーク値を示している。△φ(t)法とゼロ・クロス法で、三角の位 置が異なっている。これは、ピーク・ジッタがゼロ・クロス において発生するとは限らないことを意味している。図15





に示すように、Δϕ(t)法とゼロ・クロス法は互換性のあるJ<sub>ℙ</sub> 推定値を与えている。

本節の実験結果をまとめる。提案したΔϕ(t)法は、RMSジ ッタ推定については、従来のスペクトル法と互換性のある 推定値を与える。ピーク・ジッタ推定についても、Δϕ(t)法 は、ゼロ・クロス法と互換性のある推定値を与える。

4.2 分周されたクロックのジッタ測定

本節は4分周されたPLLクロックを用いて、従来のジッ タ推定法とΔφ(t)法の性能を比較する。実験には図11に示し たPLL回路を用いた。その分周器は、VCO発振波形を4分 周し32MHzのPLLクロックに変換する。図16(b)にΔφ(t)波形 を示す。また、4.1節の結果と比較するため、付加ガウス雑 音の3 は0.05Vとした。

図17は、RMSジッタ推定値を比較している。Δφ(t)法と





スペクトル法はほぼ互換性のある推定値を与えている。 図17と図13を比べると、この実験における4分周はJRMSを 137 にしているのが分かる。

図18は、ピーク・ジッタ推定値を比較している。△φ(t)法と ゼロ・クロス法はほぼ互換性のある推定値を与えている。

本節の実験結果をまとめる。∆φ(t)法は、分周クロックの RMSジッタやピーク・ジッタも推定できることを検証した。 その推定値は、従来法と互換性がある。

#### 5.まとめ

本研究は、クロック・ジッタを測定する新しい手法を明ら かにした。位相雑音波形△φ(t)はクロック波形をランダムに 位相変調していると解釈できる。逆に、クロック波形の瞬 時位相を推定できれば、瞬時位相の変動項△φ(t)が位相雑音 波形に対応する。提案手法は、Hilbert変換によりクロック



0.25

3σ of Additive Noise [V]

Fig.18 Peak-to-peak jitter measurements of 4-divided clock signal

0.30 0.35 0.40

0.15 0.20

図18 分周されたクロックのピーク・ジッタ推定値比較

波形x₀(t)を解析信号に変換し、瞬時位相の変動項∆φ(t)を推 定するという信号処理から成っている。

提案手法は次の特徴を持つ。(i)Δφ(t)の測定ポイントはゼロ・クロスに限定されない。この結果、100msecオーダのテスト時間でジッタ・テストを行える。(ii)分周されないVCO発振波形または分周されたPLLクロック波形のΔφ(t)から、 ピーク・ジッタとRMSジッタを同時に推定できる。(iii)Δφ(t)を用いて推定したピーク・ジッタ値は、従来のゼロ・クロス法による推定値と互換性を持つ。(iv)Δφ(t)を用いて推定した RMSジッタ値は、従来のスペクトル法の推定値と互換性を 持つ。これらは、SPICEシミュレーションとMatlabを用いた 測定シミュレーションにより検証された。

#### 6 . 参考文献

- Mike Johnson, Superscalar Microprocessor Design, Prentice-Hall, Inc., 1991.
- [2] David Chu, "Phase Digitizing Sharpens Timing Measurements," IEEE Spectrum, pp. 28-32, 1988.
- [3] Lee D. Cosart, Luiz Peregrino and Atul Tambe, "Time Domain Analysis and Its Practical Application to the Measurement of Phase Noise and Jitter," IEEE Trans. Instrum. Meas., vol. 46, pp.1016-1019, 1997.
- [4] Jacques Rutman, "Characterization of Phase and Frequency Instabilities in Precision Frequency Sources: Fifteen Years of Progress," Proc. IEEE, vol. 66, pp. 1048-1075, 1977.
- [5] Kamilo Feher, Telecommunications Measurements, Analysis, and Instrumentation, Prentice-Hall, Inc., 1987.
- [6] Athanasios Papoulis, Probability, Random Variables, and Stochastic Processes, 2nd ed., McGraw-Hill Book Company, 1984.

#### 筆者紹介·



(株)アドバンテスト研究所 第2研究部門 第1研究部 山口 隆弘 Takahiro Yamaguchi



(株)アドバンテスト研究所 第2研究部門 第1研究部 第1研究室 石田 雅裕 Masahiro Ishida

- 16 -

0.45

0.50